

Kinetix 5500 伺服驱动器

产品目录号 2198-H003-ERS、2198-H008-ERS、2198-H015-ERS、2198-H025-ERS、2198-H040-ERS、2198-H070-ERS、2198-H003-ERS2、2198-H008-ERS2、2198-H015-ERS2、2198-H025-ERS2、2198-H040-ERS2、2198-H070-ERS2

主题	页码
关于 Kinetix 5500 驱动器	1
重要用户信息	2
产品目录号说明	3
准备工作	3
拆除不接地电源配置中的接地螺丝	4
安装 Kinetix 5500 伺服驱动器	5
连接器数据	9
接线要求	12
安装电机电缆屏蔽夹	15
电机过载保护	18
其它资源	19

关于 Kinetix 5500 驱动器

Kinetix® 5500 伺服驱动器针对输出功率和电流需求分别为 0.2...14.6 kW 和 1.4...32.5 A 0-峰值的应用项目提供了基于 EtherNet/IP 网络的集成运动控制解决方案。

有关接线、上电、故障处理以及与 ControlLogix® EtherNet/IP 网络模块或 CompactLogix™ 5370 控制器集成的详细信息，请参见 Kinetix 5500 Servo Drives User Manual (Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册，出版号：[2198-UM001](#))。

重要用户信息

在安装、配置、操作或维护设备之前，请仔细阅读本文档以及“其它资源”部分列出的文档，了解设备的安装、配置和操作信息。用户需要了解安装和接线指南以及所有适用规范、法律和标准的相关要求。

安装、调节、投入使用、操作、装配、拆卸和维护等活动均要求由经过适当培训的人员遵照适用法规执行。

如果未按制造商指定的方式使用设备，则设备提供的保护功能可能会受到影响。

任何情况下，对于因使用或操作本设备造成的任何直接或连带损失，罗克韦尔自动化公司概不负责。

本手册中包含的实例和图表仅用于说明。由于任何具体安装都涉及众多变数和要求，罗克韦尔自动化公司亦不对基于这些示例和图表执行的实际操作负责。

对于本手册中所述信息、电路、设备或软件之使用，罗克韦尔自动化不承担专利责任。

未经罗克韦尔自动化公司书面许可，不得复制本手册的全部或部分內容。

在整本手册中，我们在必要的地方做出了说明，以向您告知安全注意事项。



警告：确认在危险环境下可能导致爆炸，进而造成人身伤害或死亡、财产损失或经济损失的行为或情况的信息。



注意：确认可能造成人身伤害或死亡、财产损失或经济损失的行为或情况的信息。“注意”信息帮助您识别危险情况，避免发生危险，并了解可能的后果。

重要信息 标识信息，用来标识成功应用和理解产品的关键信息。

标签可能位于设备表面或内部，以提供特定警示。



触电危险：标签能位于设备（如驱动器或电机）表面或内部，提醒人们可能存在危险电压。



灼伤危险：标签能位于设备（如驱动器或电机）表面或内部，提醒人们表面可能存在高温危险。



弧闪危险：标签能位于设备（如电机控制中心）表面或内部，提醒人们可能出现弧闪。弧闪将造成严重的人身伤害或死亡。穿戴适当的个人防护设备（PPE）。遵守安全工作规范和个人防护设备（PPE）的所有法规要求。

产品目录号说明

本安装指南适用于以下 Kinetix 5500 伺服驱动器。为连接安全断开扭矩信号，硬接线驱动器将使用安全断开扭矩 (STO) 连接器，且出厂时不安装保护盖。网络型安全断开扭矩驱动器不使用 STO 连接器，且出厂时已安装好保护盖。请参见 [第 9 页](#) 上的连接器数据来定位保护盖。

Kinetix 5500 驱动器产品目录号

驱动器目录号 (硬接线 STO)	驱动器目录号 (网络型 STO)	框架 尺寸	输入电压	连续 输出功率 kW	连续 输出电流 A 0-峰值
2198-H003-ERS	2198-H003-ERS2	1	195...264V rms, 单相 195...264V rms, 三相 324...528V rms, 三相	0.2 kW 0.3 kW 0.6 kW	1.4
2198-H008-ERS	2198-H008-ERS2			0.5 kW 0.8 kW 1.6 kW	3.5
2198-H015-ERS	2198-H015-ERS2	2	195...264V rms, 三相 324...528V rms, 三相	1.0 kW 1.5 kW 3.2 kW	7.1
2198-H025-ERS	2198-H025-ERS2			2.4 kW 5.1 kW	11.3
2198-H040-ERS	2198-H040-ERS2			4.0 kW 8.3 kW	18.4
2198-H070-ERS	2198-H070-ERS2	3		7.0 kW 14.6 kW	32.5

准备工作

拆除组件内部和周围的所有包装材料、楔形物和支撑架。拆开包装后，请对照订购单检查货物铭牌目录号。

部件列表

Kinetix 5500 伺服驱动器随机配有以下部件：

- 用于主输入电源 (IPD)、24V 控制输入电源 (CP)、数字量输入 (IOD)、电机电源 (MP)、电机制动器 (BC) 和安全断开扭矩 (STO) 功能的线路插头连接器
- 用于电机反馈连接端的 2198-KITCON-DSL 连接器套件
- 用于安装在驱动器上的旁路电源 (RC) 连接端的线路插头连接器
- 安装指南，出版物 2198-IN001

提示 同时提供备用连接器组。如需了解更多信息，请参见 Kinetix Servo Drives Specifications Technical Data，出版物 [GMC-TD003](#)。

拆除不接地电源配置中的接地螺丝

仅在使用不接地或角接地的电源配置时才需要拆除接地螺丝。拆除螺丝涉及获取权限、打开侧门以及拆除这几个步骤。

重要信息 如果采用经过接地的 Y 型配电系统，则不必拆除螺丝。转到 [第 5 页](#) 的安装 Kinetix 5500 伺服驱动器。

拆除接地螺丝可能会影响 EMC 性能。

若要拆除多轴配置中的接地螺丝，最好的方法是从面板上拆下驱动器，然后将其侧门放在一个布置为接地防静电工作站的坚实表面来进行拆除。

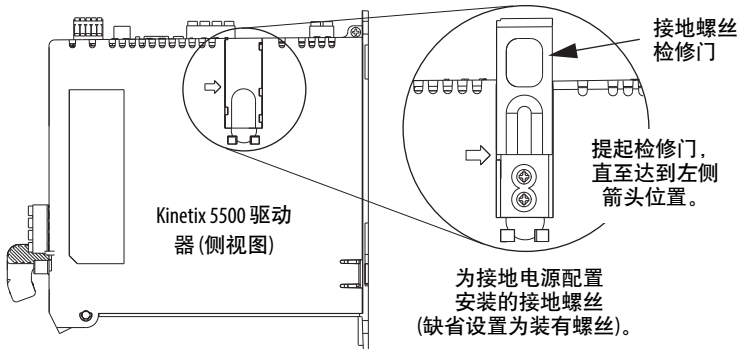


注意：拆除未接地电源配置中的接地螺丝后，您将不再得到相电压保护。



注意：本驱动器包含静电放电 (ESD) 敏感部件和组件。在安装、测试、检修或修理此类组件时，需要采取静电控制预防措施。如果您不遵守防静电操作规程，可能会损坏组件。如果您不熟悉防静电操作规程，请参见 Guarding Against Electrostatic Damage (出版物 [8000-4.5.2](#)) 或任何其他适用的 ESD 安全意识手册。

拆除接地螺丝



注意：存在设备损坏的危险。必须准确地确定驱动器的接地配置。妥善保管为接地电源配置安装的接地螺丝 (默认)。为不接地电源拆除螺丝。

接地螺丝配置

接地配置 ⁽¹⁾	接地螺丝配置	配置的优势
接地 (Y 型)	安装两颗螺丝 (缺省设置)	<ul style="list-style-type: none"> 符合 UL 和 EMC 规范 电噪声更小 运行极其稳定 组件和电机轴承上的电压应力更小
<ul style="list-style-type: none"> B 相角接地 交流反馈不接地 	拆除两颗螺丝	<ul style="list-style-type: none"> 有助于避免在发生接地故障时引起严重的设备损坏 漏电流更小

(1) 有关配置示例, 请参见 Kinetic 5500 伺服驱动器用户手册, 出版物 [2198-UM001](#)。

安装 Kinetic 5500 伺服驱动器

以下步骤假定您已经准备好面板并了解如何连接系统。如需了解本文档没有提及的设备和附件安装说明, 请参阅随有关产品提供的说明。



触电危险: 为避免触电危险, 请在完成 Kinetic 5500 驱动器的所有安装和接线作业之后再上电。一旦上电, 即使不使用, 连接器端子也可能带电压。



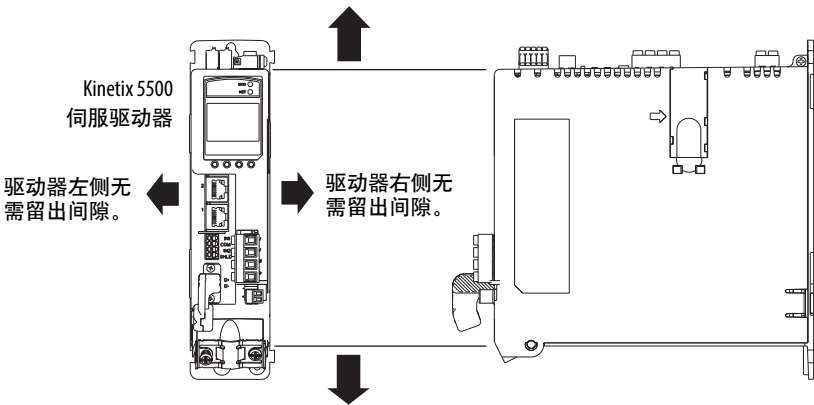
注意: 请制定系统安装计划, 以便在将系统从机箱中取出后执行所有切割、钻孔、攻丝、焊接工作。由于系统采用开放式结构, 请小心操作, 避免金属碎屑进入系统。金属碎屑或其他异物可能卡在电路中, 造成组件损坏。

安装 Kinetix 5500 驱动器

对于单轴配置，按以下步骤安装驱动器。

1. 将单个驱动器安装到面板上时，请遵照以下间隙要求：
 - 需要为连接至驱动器顶部的电缆和电线留出额外间隙。
 - 当靠近噪声敏感设备或纯净线槽安装时，驱动器的左侧和右侧需要留出额外间隙。
 - 推荐的最小机柜深度为 300 mm (11.81 in.)。

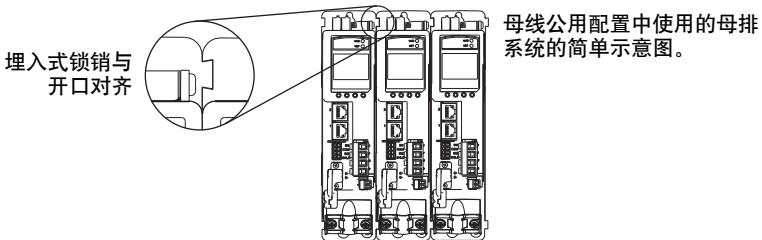
驱动器上方留出 40 mm (1.57 in.) 间隙，便于空气流通和安装。



驱动器下方留出 40 mm (1.57 in.) 间隙，便于空气流通和安装。

重要信息 如图所示，应竖直安装驱动器。请勿侧着安装驱动器。

对于多轴公共母线配置，必须对齐埋入式锁销与开口，使驱动器以一定的间隔排列。有关安装、测定和配置公共母线配置的信息，请参见 Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册，出版物 [2198-UM001](#)。

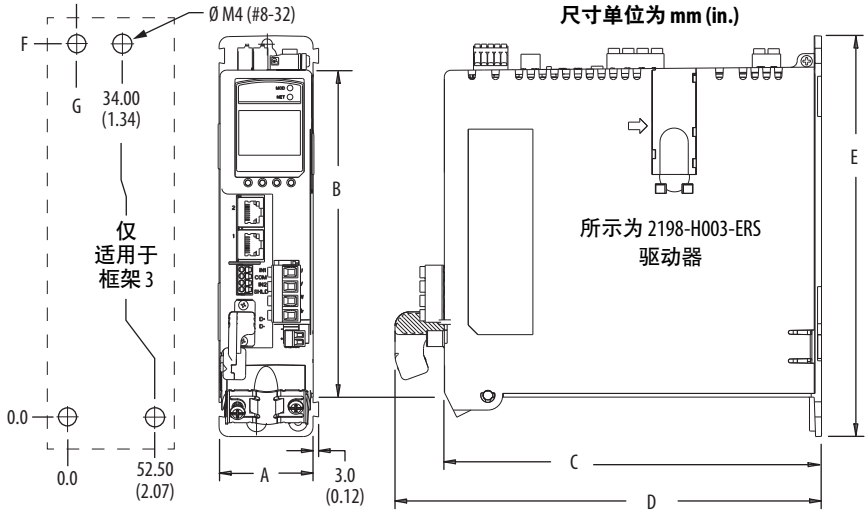


2. 用 M4 (#8-32) 钢制机螺丝将 Kinetix 5500 驱动器安装到机柜面板上，螺丝的最大紧固扭矩为 2.0 N•m (17.7 lb•in.)。

产品尺寸

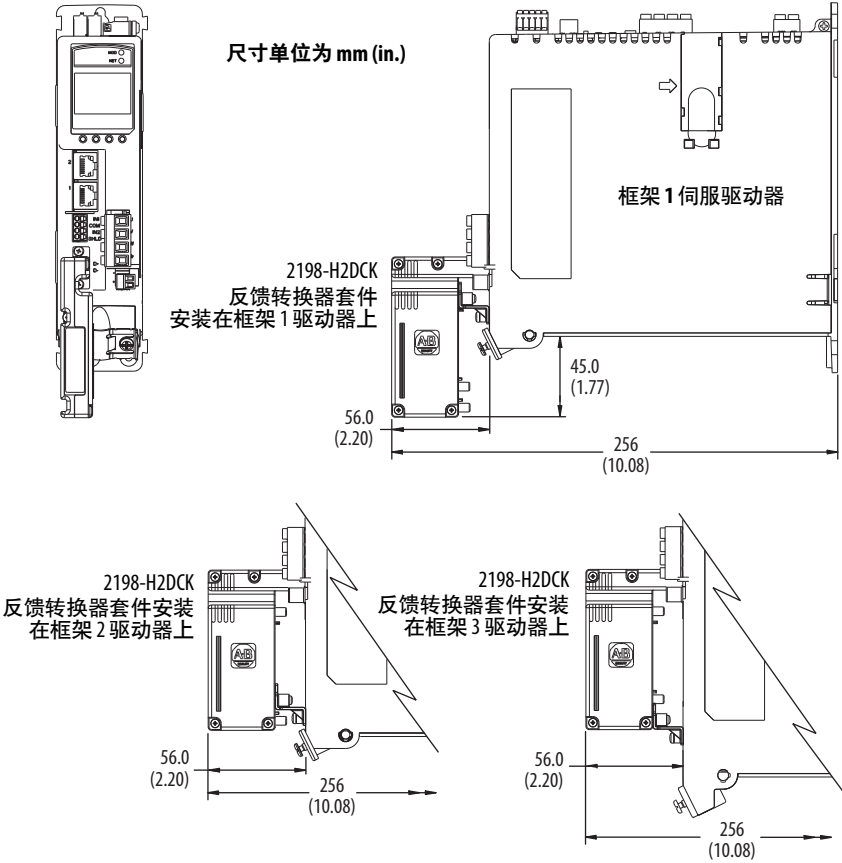
下图中显示的是独立驱动器的钻孔样式。有关多轴钻孔样式，请参见 Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册，出版物 [2198-UM001](#)。

带 2198-KITCON-DSL 连接器套件的 Kinetix 5500 驱动器



Kinetix 5500 驱动器 目录号	框架	A mm (in.)	B mm (in.)	C mm (in.)	D mm (in.)	E mm (in.)	钻孔样式	
							F mm (in.)	G mm (in.)
2198-H003-ERSx	1	50 (1.97)	170 (6.69)	200 (7.87)	226 (8.90)	215 (8.46)	193.68 (7.62)	4.51 (0.18)
2198-H008-ERSx								
2198-H015-ERSx	2	55 (2.16)	225 (8.86)	200 (7.87)	226 (8.90)	265 (10.43)	243.84 (9.60)	5.00 (0.20)
2198-H025-ERSx								
2198-H040-ERSx								
2198-H070-ERSx	3	85.2 (3.35)	250 (9.84)			294 (11.57)	273.70 (10.78)	0.0

带 2198-H2DCK 转换器套件 of Kinetix 5500 驱动器

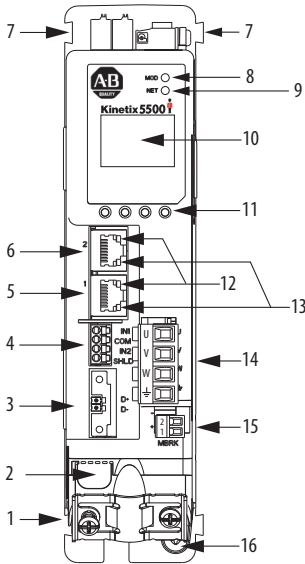


有关电机/执行器与 2198-H2DCK 转换器套件和产品尺寸的兼容性，请参见 Kinetix Servo Drives Technical Data，出版物 [GMC-RM003](#)。

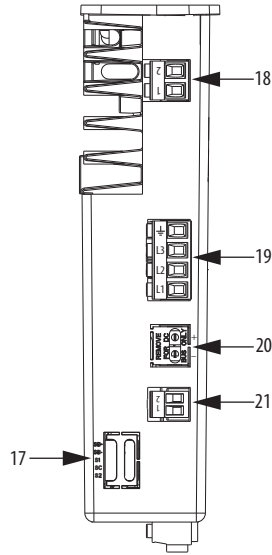
连接器数据

请参考本插图来识别 Kinetix 5500 驱动器的各种功能和指示灯。

Kinetix 5500 驱动器功能和指示灯



Kinetix 5500 驱动器，前视图
(所示为 2198-H003-ERSx 驱动器)



Kinetix 5500 驱动器，顶视图
(所示为 2198-H003-ERS2 驱动器)

项	描述
1	电机电缆屏蔽夹
2	转换器套件安装孔 (在盖下方) ⁽¹⁾
3	电机反馈 (MF) 连接器
4	数字量输入 (IOD) 连接器
5	以太网 (PORT1) RJ45 连接器
6	以太网 (PORT2) RJ45 连接器
7	埋入式安装锁销/开口
8	模块状态指示灯
9	网络状态指示灯
10	液晶显示屏
11	导航按钮

项	描述
12	链接速度状态指示灯
13	链接/活动状态指示灯
14	电机电源 (MP) 连接器
15	电机制动器 (BC) 连接器
16	接地端子
17	安全断开扭矩 (STO) 连接器 ⁽²⁾ (仅适用于 2198-Hxxx-ERS 驱动器)
18	分流电阻 (RC) 连接器
19	交流主输入电源 (IPD) 连接器
20	直流母线 (DC) 连接器 (在盖下) ⁽³⁾
21	24V 控制输入电源 (CP) 连接器

(1) 2198-H2DCK 转换器套件安装孔外安装有敲落式保护盖。使用转换器套件时需卸下敲落式保护盖。

(2) 2198-Hxxx-ERS (硬接线 STO) 驱动器上的敲落式保护盖已卸下。

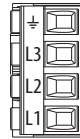
(3) 直流母线连接器还附有敲落式保护盖，可在配置公共母线时拆除。

Kinetix 5500 驱动器连接器

标识符	描述	连接器
IPD	交流主输入电源	4位插头, 端子螺丝
DC	直流公共母线电源	2位 (用于公共母线配置的T型连接器)
CP	24V 控制输入电源	2位插头, 端子螺丝
RC	旁路电源	2位插头, 端子螺丝
MP	电机电源	4位插头, 端子螺丝
MF	电机反馈	2位插头, 弹簧端子
BC	制动器电源	2位插头, 端子螺丝
IOD	数字量输入	4位插头, 弹簧端子
STO	安全断开扭矩	5位插头, 弹簧端子, 2x (两排, 每排各5个引脚)
PORT1、PORT2	以太网通信端口	RJ45 以太网

主输入电源 (IPD) 连接器

IPD 引脚	描述	信号
\perp	框架地	\perp
L3	三相输入电源	L3
L2		L2
L1		L1



旁路电源 (RC) 连接器引脚分配

RC 引脚	描述	信号
1	旁路连接 (框架 2 和 3)	DC+
2		SH
1	旁路连接 (框架 1)	SH
2		DC+



直流母线 (DC) 连接器引脚分配

DC 引脚	描述	信号
1	直流母线连接端	DC-
2		DC+

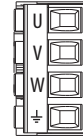
控制输入电源 (CP) 连接器引脚分配

CP 引脚	描述	信号
1	24V 电源, 用户提供	24V+
2	24V 公共端	24V-



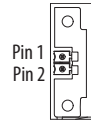
电机电源 (MP) 连接器引脚分配

MP 引脚	描述	信号	颜色
U	三相电机电源	U	棕色
V		V	黑色
W		W	蓝色
\perp	框架地	\perp	绿色



电机反馈 (MF) 连接器引脚分配

MF 引脚 ⁽¹⁾	描述	信号
1	用于数字编码器接口的双向数据和电源	D+
2		D-
屏蔽	电缆屏蔽和接地板 (2198-KITCON-DSL 连接器套件内部) 端接点	屏蔽
	电缆屏蔽层和屏蔽夹 (2198-H2DCK 连接器套件内部) 端接点	



(1) 如需了解相关的安装说明, 请参见 Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册, 出版物 [2198-UM001](#)。

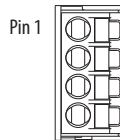
电机制动器 (BC) 连接器引脚分配

BC 引脚	描述	信号
1	电机制动器连接端	MBRK+
2		MBRK-



数字量输入 (IOD) 连接器引脚分配

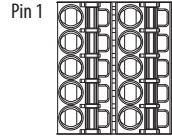
IOD 引脚	描述	信号
1	高速记录/归零位置输入。一个低/高或高/低电平跳变可触发一个记录事件。这是一个双功能输入。	IN1 ⁽¹⁾
2	用户提供的 24V 电源的 I/O 公共端。	COM
3	高速记录输入。一个低/高或高/低电平跳变可触发一个记录事件。	IN2
4	I/O 电缆屏蔽端接点。	SHLD



(1) 此信号具有双重功能。可使用 IN1 (IOD-1) 作为记录或归零输入。

安全断开扭矩 (STO) 连接器引脚分配

STO 引脚	描述	信号
1	安全旁路正极信号。该信号跳接到安全输入端，以启用无安全功能的运动控制	SB+
2	安全旁路负极信号。该信号跳接到安全公共端，以启用无安全电路的运动控制	SB-
3	安全停止输入通道 1	S1
4	安全停止输入公共端	SC
5	安全停止输入通道 2	S2

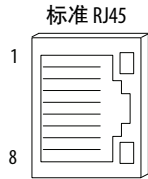


重要信息 安全断开扭矩 (STO) 连接器仅适用于 2198-Hxxx-ERS 驱动器。

2198-Hxxx-ERS 驱动器出厂时启用了安全断开扭矩功能。请将安全断开扭矩的输入端连接至安全电路，或安装旁路接线来启用运动控制。如需了解更多信息，请参见 Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册，出版物 [2198-UM001](#)。

以太网通信 PORT1 和 PORT2 引脚分配

端口引脚	描述	信号
1	发送端口 (+) 数据端子	+ TX
2	发送端口 (-) 数据端子	- TX
3	接收端口 (+) 数据端子	+ RX
4	-	-
5	-	-
6	接收端口 (-) 数据端子	- RX
7	-	-
8	-	-



接线要求

必须使用最小额定值为 75 °C (167 °F) 的铜线。主交流电源的相位可任意配置，但为了安全且正常运行，必须进行接地。

重要信息 美国国家电气规程和当地电气法规优先于本文档所提供的数值和方法。

Kinetix 5500 驱动器电源和 I/O 接线要求

Kinetix 5500 驱动器目录号	描述	连接至端子		导线规格 mm ² (AWG)	剥皮长度 mm (in.)	扭矩值 N·m (lb·in)
		引脚	信号			
2198-H003-ERSx 2198-H008-ERSx 2198-H015-ERSx 2198-H025-ERSx 2198-H040-ERSx	主输入电源	IPD-1 IPD-2 IPD-3 IPD-4	L1 L2 L3 \perp	1.5...4 (16...12)	8.0 (0.31)	0.5...0.6 (4.4...5.3)
2198-H070-ERSx				1.5...6 (16...10)	10.0 (0.39)	
2198-H003-ERSx 2198-H008-ERSx 2198-H015-ERSx 2198-H025-ERSx 2198-H040-ERSx	电机电源	MP-1 MP-2 MP-3 MP-4	\perp W V U	电机电源 电缆取决于电 机/驱动器 组合。 0.75...2.5 ⁽¹⁾ (18...14)	8.0 (0.31)	0.5...0.6 (4.4...5.3)
2198-H070-ERSx				2.5...6 ⁽¹⁾ (14...10)	10.0 (0.39)	
2198-Hxxx-ERSx	PELV/SELV 24V 电源	CP-1 CP-2	24V+ 24V-	2.5...0.5 (14...20)	7.0 (0.28)	0.22...0.25 (1.9...2.2)
	制动器电源	BC-1 BC-2	MBRK+ MBRK-	不适用		
	直流母线电源	DC-1 DC-2	DC+ DC-	不适用 ⁽²⁾	不适用 ⁽²⁾	不适用 ⁽²⁾
	旁路电源 (框架 2 和 3)	RC-1 RC-2	DC+ SH	4...0.5 (12...20)	8.0 (0.31)	0.5...0.6 (4.4...5.3)
	旁路电源 (框架 1)	RC-1 RC-2	SH DC+			
	安全 ⁽³⁾	STO-1 STO-2 STO-3 STO-4 STO-5	SB+ SB- S1 SC S2	1.5...0.2 (16...24)	10.0 (0.39)	不适用 ⁽⁴⁾
	数字量输入	I0D-1 I0D-2 I0D-3 I0D-4	IN1 ⁽⁵⁾ COM IN2 SHLD	1.5...0.2 (16...24)	10.0 (0.39)	不适用 ⁽⁴⁾

(1) 请勿自制电缆或使用第三方电缆。请使用产品目录号为 2090-CSxM1DF-xxAxx 的单根电机电缆。如需了解电缆的技术参数，请参见 Kinetix Motion Accessories Specifications Technical Data，出版物 GMC-ID004。

(2) 直流母线连接端应始终与驱动器间的母线连接系统相连。这些端子不能连接散线。

(3) 此类信号和安全断开扭矩 (STO) 连接器仅适用于 2198-Hxxx-ERS 驱动器。

(4) 该连接器借助弹簧张力来固定接线。

(5) 此信号具有双重功能。可使用 IN1 (I0D-1) 作为记录或归零输入。



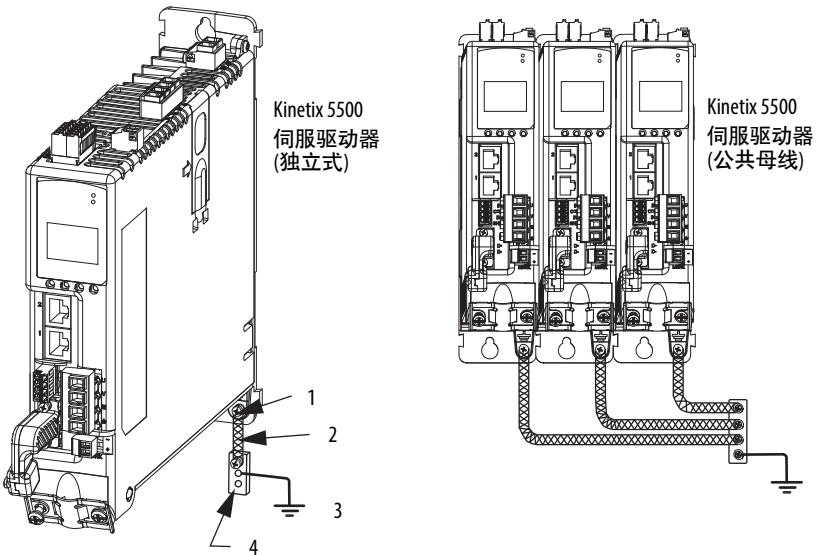
注意：为了避免人员伤害和/或设备损坏，请遵循如下规定：

- 确保安装过程遵照电线类型、导体规格、分支电路保护和断路装置的相关规范进行。美国国家电气规程 (NEC) 和当地法规规定了电气设备的安全安装条件。
- 仅将电机电源连接器用作连接用途。不要用它打开或关闭装置。
- 将屏蔽型电源电缆接地，以防止屏蔽层上可能出现的高电压。

将 Kinetix 5500 驱动器接地至子面板

使用编织接地带或 4.0 mm^2 (12 AWG) 铜导线将 Kinetix 5500 驱动器和 2198-CAPMOD-1300 电容器模块连接到搭接的机柜接地母线。

连接编织接地带



项	描述
1	接地螺丝 (绿色)，最大紧固扭矩 2.0 N·m (17.5 lb·in)
2	编织接地带 (用户提供)
3	接地电极或配电接地
4	搭接的机柜接地母线 (用户提供)

安装电机电缆屏蔽夹

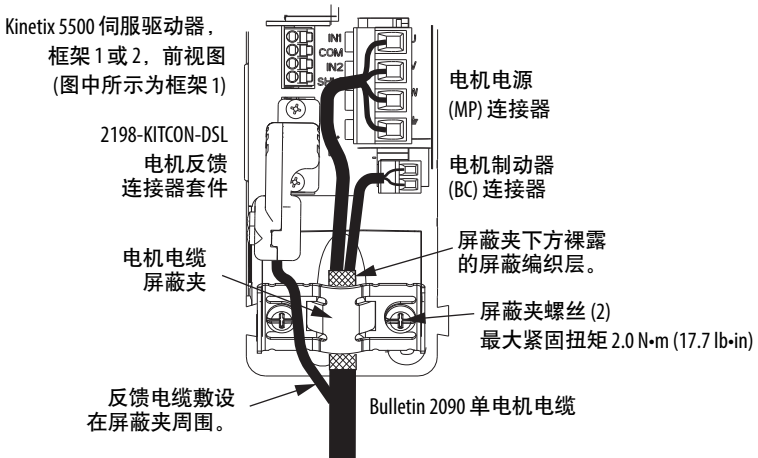
每个 Kinetix 5500 驱动器都附带了一个屏蔽夹和两个螺丝。使用屏蔽夹将电机电缆屏蔽编织层搭接到框架地。

- 对工作回路布线可释放应力。
- 确保电缆夹已紧固电缆屏蔽层并实现电缆屏蔽层与驱动器框架之间的良好搭接。

Kinetix VP 伺服驱动器

Kinetix VP 电机采用单电缆技术，且使用 2198-KITCON-DSL 连接器套件与 2090-CSxM1DF-xxAxxx 电机电缆。具体布线如下面示例中所示。

18 AWG 电缆安装

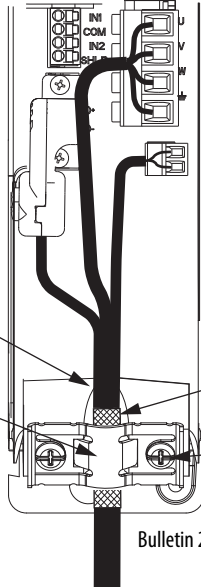


14 和 10 AWG 电缆安装

Kinetix 5500 伺服驱动器，
框架 2 或 3，前视图
(图中所示为框架 2)
2198-KITCON-DSL
电机反馈
连接器套件

反馈电缆敷设在屏蔽编织层内。

电机电缆屏蔽夹



电机电源
(MP) 连接器

电机制动器
(BC) 连接器

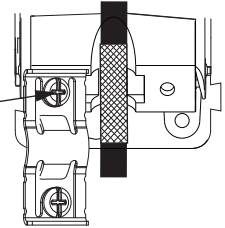
固定螺丝
(旋松，但不拆下)

屏蔽夹下方裸露
的屏蔽编织层

屏蔽夹螺丝 (2)

Bulletin 2090 单电机电缆

屏蔽夹适用于所有的
框架尺寸。



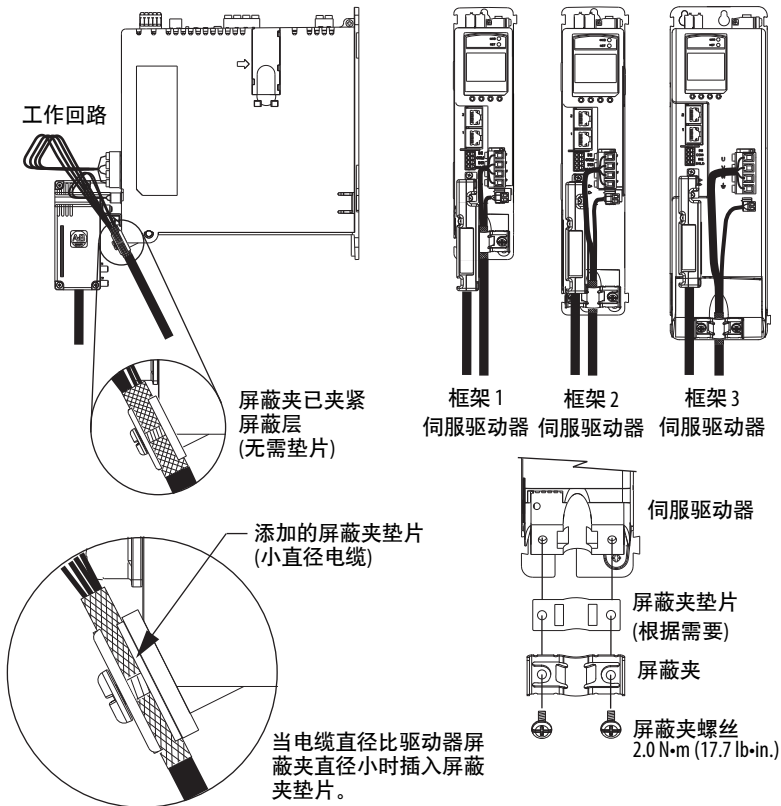
用最大 2.0 N·m (17.5 lb·in)
的扭矩拧紧屏蔽夹
螺丝

其它 Allen-Bradley 电机和执行器

对于其它兼容的 Allen-Bradley 电机和执行器，可使用 2198-H2DCK 转换器套件来连接电机反馈。套件中附带有有一个屏蔽夹垫片，当电机电源 / 制动器电缆因直径过小而无法紧固安装到驱动器屏蔽夹中时可使用它。

重要信息 如果电源 / 制动器电缆屏蔽层与屏蔽夹之间存在松动现象，则可以在屏蔽夹与驱动器之间插入屏蔽夹垫片来减小屏蔽夹直径。拧紧屏蔽夹螺丝 (2.0 N·m (17.7 lb-in)) 后，便可实现电缆屏蔽层与驱动器框架之间的高频搭接。

电缆夹安装



有关连接 2198-H2DCK 反馈转换器套件和安装电机电源 / 制动器屏蔽夹的详细信息，请参见 Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册，出版物 [2198-UM001](#)。

电机过载保护

本伺服驱动器所采用的固态电机过载保护符合 UL 508C 标准。电机过载保护基于如下算法 (热记忆)：只要控制电源一直通电，便能够根据工作条件预测出电机的实际温度。不过，当控制电源断电时，将不会保持热记忆。

除了热记忆保护，本驱动器还为电机中的嵌入式外部温度传感器 / 热敏电阻设备提供了一个输入，以便符合针对电机过载保护的 UL 要求。

采用 DSL (数字伺服链路) 编码器技术的伺服驱动器需要通过编码器来监视电机温度并通过单电机电缆传输数据。Kinetix VP 电机采用 DSL 技术执行该功能。无需任何额外的接线。

由于某些受本驱动器支持的电机中没有温度传感器 / 热敏电阻，因此不支持针对因循环上电导致过量连续电机过载的电机过载保护。

本伺服驱动器满足如下针对固态过载保护的 UL 508C 要求。

电机过载保护脱扣点	值
基本值	100% 过载
8 分钟内	200% 过载
20 秒内	600% 过载



注意：为避免因过量连续电机过载脱扣导致过热而损坏电机，请参照用户手册中提供的接线图来连接电机与驱动器。

关于电机与驱动器的接线图，请参见伺服驱动器用户手册。

其它资源

以下文档包含与罗克韦尔自动化产品有关的更多信息。

资源	描述
Kinetix 5500 伺服驱动器用户手册, 出版物 2198-UM001	关于 Kinetix 5500 伺服驱动系统的安装、配置、启动和故障诊断的信息。
Kinetix 反馈连接器套件安装指南, 出版物 2198-IN002	关于 Kinetix 5500 电机反馈连接器套件的安装和接线信息。
Kinetix 5500 交流线路过滤器安装指南, 出版物 2198-IN003	关于 Kinetix 5500 交流线路滤波器的安装和接线信息。
Hiperface-to-DSL Feedback Converter Kit Installation Instructions, 出版物 2198-IN006	关于 Hiperface-to-DSL 反馈转换器套件的安装和接线信息。
Kinetix 300 Shunt Resistor Installation Instructions, 出版物 2097-IN002	关于 Kinetix 300 外部分流电阻的安装和接线信息。
Kinetix Servo Drives Specifications Technical Data, 出版物 GMC-TD003	提供基于 EtherNet/IP 网络的 Kinetix 集成运动控制、基于 SERCOS 接口的集成运动控制、EtherNet/IP 网络和组件级伺服驱动器系列的产品技术参数。
Kinetix Motion Accessories Specifications Technical Data, 出版物 GMC-TD004	提供 Bulletin 2090 电机和接口电缆、矮型连接器套件、驱动器电源组件以及其它伺服驱动器附件项目的产品技术参数。
Industrial Automation Wiring and Grounding Guidelines, 出版物 1770-4.1	提供有关安装罗克韦尔自动化工业系统的通用准则。
产品认证网站: http://www.ab.com	提供符合性声明、证书和其它认证详细信息。

可从网站查看或下载出版物: <http://www.rockwellautomation.com/literature>。如需订购技术文档的纸印本, 请联系当地的 Allen-Bradley 分销商或罗克韦尔自动化销售代表。

罗克韦尔自动化支持

罗克韦尔自动化公司在网站上提供技术信息，以帮助您使用我们的产品。

您可以通过访问 <http://www.rockwellautomation.com/support>，找到技术与应用说明、示例代码和软件服务包链接。您还可访问我们的支持中心 (<https://rockwellautomation.custhelp.com/>)，以获取软件更新，进行支持聊天和访问技术论坛，查看技术信息和常见问题，并可注册以接受软件更新通知。

此外，我们还提供多种安装、配置和故障处理支持计划。如需了解更多信息，请联系您当地的经销商或罗克韦尔自动化代表，或访问 <http://www.rockwellautomation.com/services/online-phone>。

安装帮助

如果您在安装后 24 小时之内遇到问题，请查看本手册中包含的信息。您还可以拨打客户支持专用号码，以帮助您首次启动并运行产品。

美国或加拿大	1.440.646.3434
美国或加拿大以外的其他地区	使用 http://www.rockwellautomation.com/rockwellautomation/support/overview.page 上的 Worldwide Locator ，或联系当地的罗克韦尔自动化代表。

新产品退货

罗克韦尔自动化会对其所有产品进行测试，以帮助确保这些产品在出厂时能够完全正常地工作。但是，如果因为您的产品不能正常工作而需要退货，请遵照下列步骤进行。

美国	联系当地经销商。必须向经销商提供一个客户支持案例号(致电上述电话获取)，以完成退货过程。
美国以外地区	请联系您当地的罗克韦尔自动化代表，了解退货程序。

文档反馈

您的意见将帮助我们更好地满足您的文档需求。如有任何关于如何改进本文档的建议，请填写 <http://www.rockwellautomation.com/literature/> 上提供的此表格，出版号：[RA-DU002](#)。

Allen-Bradley、CompactLogix、ControlLogix、Kinetix、Rockwell Software、Rockwell Automation 是罗克韦尔自动化公司的商标。

不属于罗克韦尔自动化的商标分别为其所属公司所有。

中文网址 www.rockwellautomation.com.cn

新浪微博 www.weibo.com/rockwellchina

动力、控制与信息解决方案总部

美洲地区：罗克韦尔自动化，南二大街1201号，密尔沃基市，WI 53204-2496 美国。电话：(1) 414.382.2000。传真：(1) 414.382.4444

欧洲/中东/非洲：罗克韦尔自动化，NV, Pegasus Park, De Kleetlaan 12a, 1831布鲁塞尔，比利时。电话：(32) 2 663 0600，传真：(32) 2 663 0640

亚太地区：罗克韦尔自动化，香港数码港道100号数码港3座F区14楼1401-1403 电话：(852)2887 4788 传真：(852)2508 1486

中国总部：上海市徐汇区虹梅路1801号宏业大厦 邮编：200233 电话：(86 21)6128 8888 传真：(86 21)6128 8899

客户服务电话：400 620 6620 (中国地区) +852 2887 4666 (香港地区)

出版物 2198-IN001C-ZH-P - 1 月 2014 年

PN-234570

© 2014 年 罗克韦尔自动化公司版权所有。保留所有权利。美国印刷。